

## E3G型

### E3G-L/ML型時

#### 操作流程

| 步驟 | 操作                          |
|----|-----------------------------|
| 1  | 請進行感測器的安裝與配線並導入電源。          |
| 2  | 請進行距離的設定(教導)。→請參閱「距離設定(教導)」 |
| 3  | 請確認模式切換開關設於RUN的位置。          |

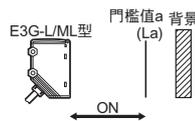
#### 距離設定(教導)

請參考以下並使用最佳的教導方法。

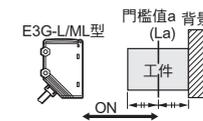
| 用途           | 欲於無工件的狀態(僅有背景)下做設定   | 欲於背景/工件的中間設定門檻值        | 欲檢測比背景還近的有光澤工件                                    | 欲設定為感測器的最大距離                      |
|--------------|----------------------|------------------------|---|-----------------------------------|
| 教導(Teaching) | 標準1點式教導              | 標準2點式教導                | 區域教導  | 最大距離設定(標準模式)                      |
| 設定方法         | 於背景物體 [TEACH] 按下按鈕。  | 於背景物體與工件 [TEACH] 按下按鈕。 | 於背景物體(輸送裝置等) [TEACH] 按下按鈕。                        | 長按 [TEACH] 按鈕3秒以上。                |
| 所設定的門檻值      | 門檻值a設定於背景距離20%前的距離處。 | 門檻值a設定於背景/工件約莫中間的位置。   | 2組的門檻值a、b設定於檢測距離約10%的間隔處。                         | 門檻值設定於2m附近得以保持穩定的ON狀態處。(檢測物體為白紙時) |
| 輸出為ON的範圍     | 於從La到感測器之間將輸出設為ON。   | 於從La到感測器之間將輸出設為ON。     | 於La~Lb之間將輸出設為OFF。(D·ON時)(利用有光澤工件比起背景物體較能辨識為遠方的特性) | 於從2.2m附近到感測器之間將輸出設為ON。            |

La：相當於門檻值a的距離  
Lb：相當於門檻值b的距離

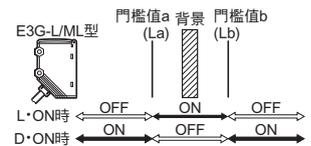
#### (NORMAL模式) ①標準1點式教導



#### ②標準2點式教導



#### (ZONE模式) 區域教導



#### 標準1點式教導

| 步驟 | 操作                                   |
|----|--------------------------------------|
| 1  | 將模式切換開關設定為 [TEACH]。                  |
| 2  | 將NORMAL/ZONE切換開關設定為 [NORMAL]。        |
| 3  | 於背景 [TEACH] 按下按鈕。<br>· 教導指示燈(紅)將會亮燈。 |
| 4  | 將模式切換開關設定為 [RUN]。<br>(設定L·ON/D·ON。)  |

註. 標準1點式教導請於背景物體下做設定。

#### 標準2點式教導

| 步驟 | 操作   |
|----|--|
| 1  | 將模式切換開關設定為 [TEACH]。  |
| 2  | 將NORMAL/ZONE切換開關設定為 [NORMAL]。  |
| 3  | 於工件 [TEACH] 按下按鈕。<br>· 教導指示燈(紅)將會亮燈。   |
| 4  | 移動工件並於背景按下 [TEACH] 按鈕。<br>· 教導OK時、教導指示燈(綠)將會亮燈。<br>· 教導NG時、教導指示燈(紅)將會閃爍。                               |
| 5  | 教導完成時即代表設定完成。將模式切換開關設定為 [RUN]。<br>(利用動作模式切換開關來設定L·ON/D·ON。)<br>→教導失敗時, 請再一次變更工件位置與設定距離, 並從步驟「3」開始重新設定。 |

#### 2點式教導

| 步驟 | 操作   |
|----|--|
| 1  | 將模式切換開關設定為 [TEACH]。                                  |
| 2  | 將NORMAL/ZONE切換開關設定為 [ZONE]。                          |
| 3  | 於背景 [TEACH] 按下按鈕。<br>· 教導指示燈(紅色)會亮燈, 接下來教導指示燈(綠色)會亮燈 |
| 4  | 將模式切換開關設定為 [RUN]。<br>(設定L·ON/D·ON。)                  |

註. 區域教導請於背景物體下做設定。

#### 最大距離設定(標準模式)

欲設定為感測器的最大距離時, 請依照以下的步驟來設定最大距離。

| 步驟 | 操作  |
|----|---|
| 1  | 將模式切換開關設定為 [TEACH]。   |
| 2  | 將NORMAL/ZONE切換開關設定為 [NORMAL]。                               |
| 3  | [TEACH] 長按按鈕3秒以上。<br>· 教導指示燈(紅)將會亮燈。<br>· 3秒後教導指示燈(綠)將會亮燈。  |
| 4  | 教導指示燈(綠色)亮燈後即代表設定完成。<br>將模式切換開關設定為 [RUN]。<br>(設定L·ON/D·ON。) |